PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 2000292487 A

(43) Date of publication of application: 20.10.00

(51) Int. Cl G01R 31/26

(21) Application number: 11094236

(22) Date of filing: 31.03.99

(71) Applicant:

ANDO ELECTRIC CO LTD

(72) Inventor:

KUNINOBU SEIJI UCHINO YOSHIAKI

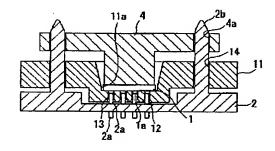
(54) DEVICE CARRIER AND HORIZONTAL TRANSFER, TYPE AUTOHANDLER

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To stably measure an electric characteristic of a device such as an IC or the like by surely connecting a terminal of the device to the contact element of a socket.

SOLUTION: A recess 11a where an IC 1 is to be arranged is formed to a device carrier 11 disposed above an IC socket 2. Positioning hole parts 13 are formed to a positioning plate part 12 constituting a bottom part of the recess 11a, to which solder balls 1a of the IC 1 arranged in the recess 11a are fitted. When the device carrier 11 holding the IC 1 is placed above the IC socket 2, contact elements 2a of the IC socket 2 are inserted and positioned to the positioning hole parts 13, so that the contact elements 2a and the solder balls 1a of the IC 1 can be surely brought in contact with each other.

COPYRIGHT: (C)2000,JPO



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-292487 (P2000-292487A)

(43)公開日 平成12年10月20日(2000.10.20)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

G01R 31/26

G01R 31/26

7.

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 5 頁)

(21)出願番号

特願平11-94236

(71)出願人 000117744

(22)出願日

平成11年3月31日(1999.3.31)

東京都大田区蒲田4丁目19番7号

(72)発明者 國信 誠治

東京都大田区蒲田4丁目19番7号 安藤電

気株式会社内

安藤電気株式会社

(72)発明者 内野 好章

東京都大田区蒲田4丁目19番7号 安藤電

気株式会社内

(74)代理人 100064908

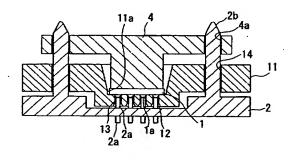
弁理士 志賀 正武 (外8名)

(54) 【発明の名称】 デバイスキャリア及び水平搬送式オートハンドラ

(57)【要約】

【課題】 I C等のデバイスの端子を、ソケットの接触子に確実に接触させて、デバイスの電気的特性の測定を安定して行うことを可能とする。

【解決手段】 I Cソケット2の上部に配設するデバイスキャリア11に、I C 1が配設される凹部11aを形成する。凹部11aの底部を構成する位置決め板部12に、凹部11aに配設されたI C 1の半田ボール1aが嵌合される位置決め孔部13を形成する。I C 1を保持したデバイスキャリア11をI C ソケット2の接触子2aを位置決め孔部13へ挿入させて位置決めし、接触子2aとI C 1の半田ボール1aとを確実に接触させる。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数の接触子を備えたソケット上に、I C等のデバイスを位置決めして配設し、前記デバイスの 端子を前記接触子へ接触させるデバイスキャリアであっ て、

前記デバイスの端子が嵌合される複数の位置決め孔部を 有し、該位置決め孔部には、前記ソケットの接触子がそ れぞれ挿通されて位置決めされることを特徴とするデバ イスキャリア。

【請求項2】 前記デバイスが、ボール状の端子を有す 10 るBGA型パッケージICであることを特徴とする請求 項1記載のデバイスキャリア。

【請求項3】 請求項1記載のデバイスキャリアを複数 備えることを特徴とする水平搬送式オートハンドラ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、ICを選別する オートハンドラにおいて、BGA (Ball Grid Array) 型パッケージIC等の半田ボールからなる端子をソケッ トの接触子に確実にコンタクトさせるためのデバイスキ ャリア及び水平搬送式オートハンドラに関するものであ る。

[0002]

【従来の技術】従来の技術を図3及び図4により説明す る。従来、図3に示されるように、デバイスキャリア3 には、矩形状に形成された凹部3 aが形成されており、 この凹部3a内にIC1が配設されるようになってい る。 つまり、デバイスキャリア3の凹部3 a内の I C 1 は、その姿勢が、IC1の外形により決められる。デバ イスキャリア3には、ガイド孔3 bが形成されており、 これらガイド孔3 bには、ICソケット2に形成された ガイドピン2 bが挿入されるようになっている。 つま り、デバイスキャリア3とICソケット2との位置関係 は、ICソケット2上のガイドピン2 bにより決められ ていた。

【0003】 そして、このように、ICソケット2にデ バイスキャリア3を位置決めした状態に配設すると、 I Cソケット2に設けられた接触子2aが、デバイスキャ リア3に保持されているIC1の半田ボール1aと接触 して導通するようになっている。また、ICソケット2 40 上に配設されたデバイスキャリア3のIC1は、コンタ クトプッシャ4によって押圧されて半田ボール1 aと接 触子2aとが確実に接触されるようになっている。な お、このコンタクトプッシャ4にも、ICソケット2の ガイドピン2bが挿入されるガイド孔4aが形成されて いる。

【0004】 ICソケット2に設けられた接触子2a は、図4に示されるように、上下に突出するように設け られており、これら接触子2aの端部にはフランジ部2 eが形成されている。これら接触子2aは、そのフラン 50 ル状の端子に接触子を確実に位置決めして接触させるこ

ジ部2eが、ICソケット2に保持されたハウジング2 c内に上下に摺動可能に配設されており、このハウジン グ2 c内には、接触子2 aのフランジ部2 e同士の間 に、接触圧を得るためのバネ2dが設けられている。な お、ICソケット2の下方側に突出した接触子2 a は、 ICソケット2が取り付けられる基板等の配線パターン 等へ接触されて導通されるようになっている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】ところで、 ICテスタ によりIC1の電気的特性を測定する時、IC1の半田 ボール1aとICソケット2の接触子2aとを確実に接 触させる必要がある。しかし、IC1の外形と半田ボー ル1 a との位置精度が悪い場合、接触子2 a が半田ボー ル1aの側面に接触したり、あるいは、接触子2aと半 田ボール1 aが接触しない状態にまで位置がずれてしま う可能性がある。

【0006】また、接触子2aは、ICソケット2に対 しフローティング(微動)するように取り付けられてい るため、接触子2aの半田ボール1aに接触する面が前 後左右に振れて半田ボール1 a との位置がずれて、半田 ボール1 aと接触子2 aを確実に接触させることが困難 となる恐れがあった。

【0007】本発明は、上記事情に鑑みてなされたもの で、IC等のデバイスの端子を、ソケットの接触子へ確 実に接触させることが可能なデバイスキャリア及び水平 搬送式オートハンドラを提供することを目的としてい る。

[0008]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するた め、請求項1記載のデバイスキャリアは、複数の接触子 を備えたソケット上に、IC等のデバイスを位置決めし て配設し、前記デバイスの端子を前記接触子へ接触させ るデバイスキャリアであって、前記デバイスの端子が嵌 合される複数の位置決め孔部を有し、該位置決め孔部に は、前記ソケットの接触子がそれぞれ挿通されて位置決 めされることを特徴としている。

【0009】このように、ソケットの上部に配設される と、デバイスの端子が嵌合された位置決め孔部にソケッ トの接触子が挿入されて位置決めされるので、ソケット の接触子とデバイスの端子とを精度良く位置決めした状 態に接触させて導通させることができ、これにより、位 置ずれによる接触不良をなくすことができ、例えば、デ バイスの電気的特性の安定した測定等が可能となる。

【0010】請求項2記載のデバイスキャリアは、請求 項1記載のデバイスキャリアにおいて、前記デバイス が、ボール状の端子を有するBGA型パッケージICで あることを特徴としている。

【0011】このように、ボール状の端子を有するBG A型パッケージI Cからなるデバイスに対しても、ボー

とができる。

【0012】請求項3記載の水平搬送式オートハンドラ は、請求項1記載のデバイスキャリアを複数備えること を特徴としている。

【0013】つまり、デバイスの端子とソケットの接触 子とを確実に接触させることが可能なデバイスキャリア を複数備えているので、接触不良等を生じさせることな く、複数のデバイスをソケットへ取り付けて安定した電 気的特性の測定を行うことができる。

[0014]

【発明の実施の形態】以下、本発明のデバイスキャリア 及び水平搬送式オートハンドラの実施の形態例を図によ って説明する。なお、従来技術と同一構造部分には、同 一符号を付して説明を省略する。図1において、符号1 1は、デバイスキャリアである。このデバイスキャリア 11には、その中心位置に、矩形状に形成された凹部1 1 a が形成されており、この凹部 1 1 a 内に I C (デバ イス)1が配設されるようになっている。また、この凹 部11aの底部には、位置決め板部12が設けられてい る。なお、この凹部11aは、IC1の外形よりも大き 20 く形成されており、これにより、この凹部11aに配設 されたIC1は、凹部11aによって位置決めされない ようになっている。

【0015】位置決め板部12には、複数の位置決め孔 部13が形成されており、これら位置決め孔部13に は、凹部11a内に配設したIC1の半田ボール(端 子) 1 a が配設されて嵌合されるようになっている。ま た、この位置決め板部12の位置決め孔部13には、そ の下方側から、ICソケット(ソケット)2の接触子2 aが挿入されるようになっている。なお、このデバイス 30 キャリア11にも、ガイド孔14が形成されており、I Cソケット2のガイドピン2bが挿通されるようになっ ている。そして、上記構造のデバイスキャリア11は、 図示しないハンドル機構によって把持されて水平に搬送 されるようになっており、これらデバイスキャリア11 とハンドル機構とによって水平搬送式オートハンドラが 構成されている。

【0016】次に、上記構造のデバイスキャリア11を 用いた際のICテスタによる測定について説明する。ま ず、恒温槽外でデバイスキャリア11の凹部11aに挿 入されたIC1はデバイスキャリア11とともに、水平 式オートハンドラを構成するハンドル機構により、図2 に示すように、恒温槽内のICソケット2上に搬送され る。なお、デバイスキャリア11の凹部11a内にIC 1が配設されると、このIC1の半田ボール1 aが、デ バイスキャリア11の位置決め板部12に形成された位 置決め孔部13の上部開口部内に嵌合されて位置決めさ れる。なお、このとき、デバイスキャリア11の上部に は、コンタクトプッシャ4も配設される。

のデバイスキャリア11のガイド孔14に、ICソケッ ト2のガイドピン2 bが挿入され、これにより、 I Cソ ケット2に対してデバイスキャリア11が位置決めされ る。さらに、デバイスキャリア11が下降すると、IC ソケット2の上方側に突出された接触子2 a が、デバイ スキャリア11の位置決め板部12に形成された位置決 め孔部13内にそれぞれ挿入されて位置決めされる。こ れにより、デバイスキャリア11の凹部11a内に配設 されたIC1のそれぞれの半田ボール1aが、ICソケ ット2の接触子2 aの上に配設されることとなる。

【0018】その後、コンタクトプッシャ4が下降し、 IC1が上方から押圧され、これにより、IC1の半田 ボール1 aが接触子2 aに押し付けられ、図1に示した ように、IC1の半田ボール1aと接触子2aとが確実 に接触される。このとき、半田ボール1 a と接触子2 a とは、デバイスキャリア11の位置決め板部12に形成 された位置決め孔部13内にそれぞれ挿入されて位置決 めされているので、半田ボール1 aと接触子2 aとの位 置が位置決め孔部13の大きさ以上にずれることはな く、確実に接触される。

【0019】このように、上記のデバイスキャリア11 によれば、ICソケット2の上部に配設されると、IC 1の半田ボール1aが嵌合された位置決め孔部13にI Cソケット2の接触子2 aが、挿入されて位置決めされ るので、ICソケット2の接触子2aとIC1の半田ボ ール1 a とを精度良く位置決めした状態に接触させて導 通させることができ、これにより、位置ずれによる接触 不良をなくすことができ、例えば、デバイスの電気的特 性の安定した測定等が可能となる。つまり、半田ボール 1 a からなるボール状の端子を有するBGA型パッケー ジICからなる半導体デバイスSに対しても、半田ボー ルaに接触子2 a を確実に位置決めして接触させること ができる。

【0020】また、複数の上記デバイスキャリア11及 びハンドル機構を有する水平搬送式オートハンドラによ れば、半導体デバイスSの半田ボール1aとICソケッ ト2の接触子2 a とを確実に接触させることが可能なデ バイスキャリア11を複数備えているので、接触不良等 を生じさせることなく、複数の半導体デバイスSをIC ソケット2へ取り付けて安定した電気的特性の測定を行 うことができる。

[0021]

40

【発明の効果】以上、説明したように、本発明のデバイ スキャリア及び水平搬送式オートハンドラによれば、下 記の効果を得ることができる。請求項1記載のデバイス キャリアによれば、ソケットの上部に配設されると、デ バイスの端子が嵌合された位置決め孔部にソケットの接 触子が挿入されて位置決めされるので、ソケットの接触 子とデバイスの端子とを精度良く位置決めした状態に接 【0017】次に、デバイスキャリア11が下降し、こ 50 触させて導通させることができ、これにより、位置ずれ

5

による接触不良をなくすことができ、例えば、デバイス の電気的特性の安定した測定等が可能となる。

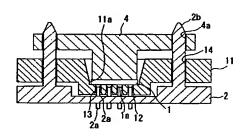
【0022】請求項2記載のデバイスキャリアによれば、ボール状の端子を有するBGA型パッケージICからなるデバイスに対しても、ボール状の端子に接触子を確実に位置決めして接触させることができる。

【0023】請求項3記載の水平搬送式オートハンドラによれば、デバイスの端子とソケットの接触子とを確実に接触させることが可能なデバイスキャリアを複数備えているので、接触不良等を生じさせることなく、複数の 10 デバイスをソケットへ取り付けて安定した電気的特性の測定を行うことができる。

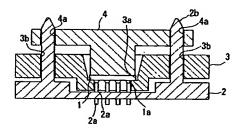
【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の実施の形態のデバイスキャリアの構成及び構造を説明する I Cソケット及びその上部に配設されたデバイスキャリア、コンタクトプッシャの断面図である。

【図1】



【図3】



【図2】 本発明の実施の形態のデバイスキャリアの構成及び構造を説明する I Cソケット及びその上部に配設されるデバイスキャリア、コンタクトプッシャの断面図である。

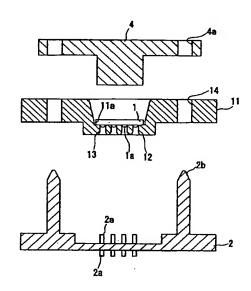
【図3】 従来のデバイスキャリアの構成及び構造を説明するICソケット及びその上部に配設されたデバイスキャリア、コンタクトプッシャの断面図である。

【図4】 I Cソケットに設けられた接触子の構造を説明する接触子の配設箇所における I Cソケットの断面図である。

【符号の説明】

- 1 IC (デバイス)
- 1 a 半田ボール (端子)
- 2 ICソケット (ソケット)
- 2 a 接触子
- 11 デバイスキャリア
- 13 位置決め孔部

【図2】



【図4】

